

Control of Medical Robot

I. Medical Robots

1. Introduction, da Vinci
2. Wearable robots
3. Surgery robots

II. Kinematics and Control of Medical Robots

4. Kinematics (joint space and task space)
5. Teleoperation
6. Force control
7. Impedance control
8. Co-operation
9. human-in-the-loop
10. Vision based control
11. Visual servoing
12. Wearable robots control

Control de robot médico

I. Robots médicos

1. Introducción, da Vinci
2. Robots portátiles
3. Robots quirúrgicos

II. Cinemática y control de robots médicos

1. Cinemática (espacio articular y espacio de tareas)
2. Teleoperación
3. Control de fuerza
4. Control de impedancia
5. Cooperación
6. Humano en el circuito de control
7. Control basado en la visión
8. Control de robots portátiles